



NETWORK DI SCUOLE PER L'USO DIDATTICO DELLA ROBOTICA
PROGETTO A CURA DI: DGSIS-MIUR, SCUOLA DI ROBOTICA E ITI SEVERI

- [Home](#)
- [Contattaci](#)
- [Biblioteca](#)
- [Links](#)
- [Forum](#)
- [Le News](#)
- [Articoli](#)
- [Le Scuole](#)
- [FotoAlbum](#)
- [FAQs](#)
- [Disclaimer](#)

Login

Nome utente:

Password:

Login utente

[Hai perso la password?](#)

Robot e Società : ICRA in diretta: IL FUTURO DEI SISTEMI OPERATIVI PER I ROBOT

Inviato da [e.micheli](#) il 13/4/2007 17:58:34 (24 letture)

Il vostro inviato ieri non ha potuto seguire una importante conferenza, lascio la parola a una fonte molto più autorevole: il prof. Bruno Siciliano, program chair di ICRA, ci racconta questo interessante incontro con Microsoft sui sistemi operativi per robot.



Cerca

Cerca

[Ricerca avanzata](#)

IL FUTURO DEI SISTEMI OPERATIVI PER I ROBOT

Ieri giovedì 12 aprile al convegno ICRA'07 in corso a Roma questa settimana, si è tenuto un panel sul "Futuro dei Sistemi Operativi per i Robot". L'evento è stato aperto dall'intervento di Tandy Trower di Microsoft Research, direttore del progetto Robotics Studio, che ha suscitato interesse tanto nella comunità scientifica, quanto nei media (ricordiamo l'articolo di Bill Gates "A Robot in Every Home" su Scientific American (pubblicato in Italia dal mensile Le Scienze).

Alla presentazione di Trower, hanno fatto seguito quattro brevi presentazioni da parte di rappresentanti autorevoli delle comunità accademica e industriale: Herman Bruyninckx, professore di ingegneria meccanica presso l'Università di Lovanio in Belgio, nonché coordinatore della rete di eccellenza europea sulla robotica <<http://www.euron.org>>; Gian Paolo Gerio, della divisione ricerca e sviluppo di Comau Robotica; Nobuto Matsuhira dell'Agenzia Giapponese di Scienza e Tecnologia; Paolo Pirjanian, CEO di Evolution.

La discussione che ne è seguita, con numerosi interventi da parte di alcuni dei 600 partecipanti, è stata particolarmente animata, non senza qualche vena polemica sulle potenzialità offerte dai sistemi "open-source" rispetto a quelli proprietari come Robotics Studio. È stato tuttavia sottolineato come l'interesse di un colosso dell'informatica come Microsoft verso il settore della robotica condiziona lo sviluppo dei sistemi operativi nei prossimi anni. Peraltro, i requisiti imposti da robot molto diversi tra di loro (si pensi ad esempio a robot mobili e a bracci manipolatori) rende l'obiettivo di realizzare un personal robot, alla stessa stregua di un personal computer, alquanto arduo e probabilmente inopportuno da perseguire.

L'evento è stato organizzato e moderato da Ken Goldberg dell'Università di California a Berkeley e da Bruno Siciliano dell'Università di Napoli Federico II, presidente del comitato scientifico di ICRA'07.

I commenti sono proprietà dei rispettivi autori. Non siamo in alcun modo responsabili del loro contenuto.