

Tecnologia ▶ Robotica ▶ Robot: con il progetto europeo 'Airobots' in arrivo quadricotteri e mani volanti

Robot: con il progetto europeo 'Airobots' in arrivo quadricotteri e mani volanti

Scritto da Antonino Neri Mercoledì 20 Aprile 2011 08:23

| Stampa |

Consiglia 8 consigli. Registrazione per vedere cosa consigliano i tuoi amici.



Robot volanti in grado di afferrare oggetti e svolgere compiti rischiosi. È questo l'ambizioso progetto del programma 'Airobots' (Innovative Aerial Service Robots for Remote Inspections by contact), supportato dalla Comunità Europea. La futura generazione di robot aerei europei punterà soprattutto sui **quadricotteri**, piccoli elicotteri chiamati così per le quattro eliche ed equipaggiati con bracci meccanici e mani intelligenti. Per ora ci sono solo due **prototipi**, sviluppati nel corso del primo anno del programma Airobots, che sono il risultato di un lavoro di squadra al quale l'Italia partecipa con il Laboratorio Prisma dell'**Università Federico II** di Napoli e con le università di Bologna e Salerno, insieme ad alcuni partner europei, come il Politecnico di Zurigo e l'**Università olandese di Twente**, oltre alla joint-venture Alstrom Inspection Robotics (Alstrom e Politecnico di Zurigo).

È poi in costruzione il braccio che permetterà ai **quadricotteri** di manipolare con grande precisione anche oggetti molto pesanti, oltre a nuovi sensori e programmi capaci di guidare il volo dei robot. Questi nuovi apparecchi aerei, che concorrono per entrare a far parte del settimo programma quadro di ricerca Ue "sono progettati in modo da svolgere compiti molto rischiosi, come la manutenzione dei cavi dell'alta tensione o individuare persone in pericolo in edifici in fiamme", come spiega Bruno Siciliano, coordinatore del laboratorio Prisma (Progetti di Robotica Industriale e di Servizio Meccatronica e Automazione).

Robot Pulitori Piscine

Scopri I Prodotti Innovativi Zodiac Per La Tua Piscina. Visita il Sito!

Robot lavapavimenti

lava i pavimenti di casa da solo Spedizione gratuita in tutta Italia



Annunci Google

L'idea, aggiunge Siciliano, "è quella di sviluppare un velivolo aereo ad ala rotante, dalle dimensioni molto contenute e privo di pilota a bordo, teleguidato da parte di un operatore ed in grado di interagire fisicamente con il mondo circostante, per esempio entrando in contatto con la struttura che si vuole ispezionare in modo non distruttivo, grazie ad un involucro meccanico". In un futuro non molto lontano potremo quindi vedere un esperto nella manutenzione di un particolare impianto controllare il robot mentre esso esegue l'operazione: "il tecnico - spiega l'esperto - interagisce a distanza con il velivolo in modo 'intuitivo' e, con l'aiuto di joystick, guanti e occhiali elettronici, trasforma il robot in una vera e propria 'mano volante', utile in vari ambiti industriali e civili".

Antonino Neri

Consiglia 8 consigli. Registrazione per vedere cosa consigliano i tuoi amici.

ULTIME + LETTE COMMENTI

- iPad e iPhone tracciano gli utenti: addio privacy. Ma l
- Lampetra: il robot che studia il sesto senso di uomini
- Paolo Nespoli: domani auguri di Pasqua in streaming ai
- QB: il robot di telepresenza che cambierà il nostro mod
- Wise: nuove immagini dal cielo. Cosa dobbiamo temere?

| | |
|------------------|-------------------|
| Alieni | Alzheimer |
| Auto del futuro | Cellule staminali |
| Concept | Design |
| Invenzione | Luna |
| Marte | Nasa |
| Robot | Smartphone |
| Sole | Spazio |
| Tablet | Terra |
| Turismo spaziale | Ufo |
| Videogame | Web Tv |

SEGUICI





FORZA E FLESSIBILITA'
A PORTATA DI MANO

www.atismanipolatori.com

www.manipolatori.com

Annunci Go

Ritrovaci su Facebook



NextMe.it - Guardavanti

Mi piace

A 1,812 persone piace NextMe.it - Guardavanti.



Plug-in sociale di Facebook

Tags: Prototipo Robot Robotica Università Di Twente Università Federico II

Condividi questa notizia su:



Articoli correlati:

- 22/04/2011 - Lampetra: il robot che studia il sesto senso di uomini e ani...
- 22/04/2011 - QB: il robot di telepresenza che cambierà il nostro modo di ...
- 22/04/2011 - Marte: perchè l'uomo non può ancora visitarlo?
- 18/04/2011 - Robot: in California le olimpiadi degli umanoidi
- 14/04/2011 - Stampa 3D: i 6 progetti del futuro
- 13/04/2011 - Google X Prize: quale team manderà il robot sulla Luna?

Articoli meno recenti nella stessa categoria:

- 13/04/2011 - Robot: il primo chirurgo umanoide che realizza origami
- 11/04/2011 - Terremoto in Giappone: il robot Quince in azione
- 04/04/2011 - Robot: il primo umanoide completamente open source
- 30/03/2011 - Giappone: il robot con 12 gambe
- 25/03/2011 - Se i robot imparano a muoversi come gli anziani
- 24/03/2011 - Robot: in futuro potrebbero rispondere agli stimoli

[Pagina successiva >>](#)

Commenti (0)

Aggiungi nuovo

VIDEO NEXTME



Impiegati NASA insieme per lo space...

Categoria: Veicoli
Views: 96



Un origami con il robot DaVinci

Categoria: Tecnologia
Views: 98



Costruire uno spara-palle da tennis

Categoria: Intrattenimento
Views: 155



Google Business: introduzione al...

Categoria: Tecnologia
Views: 168



CERCA PER TAG

3d alieni apple applicazioni cervello computer cupertino design dna energia solare esa futuro google innovazione internet invenzione ipad ipad 2 iphone iphone 5 iss luna marte mistero NASA pianeta ricerca robot salute scoperta sistema solare smartphone sole spazio stelle tablet tecnologia terra ufo universo



nextme.it

su facebook



1812 likes. Sign Up to see what your friends like.

Alfa Robotica s.r.l.

Robot industriali 6 assi NUOVI E USATI, Linee personalizzate
www.alfarobotica.it

Roomba

sito ufficiale iRobot in Italia informazioni ed elenco rivenditori
www.irobot.it

Domotica Senza Fili

PICO 3.0 semplice, modulare, alla portata di tutti.
www.mbtech.it/index.htm

Robot Tagliaerba

Rasaerba automatici da giardino Vendita e assistenza a Giussano MB
www.robotgreen.com

NEXTME.IT

- Chi Siamo
- La Redazione
- Collabora
- Contatti
- Mktg & Pubblicità
- Termini e Condizioni

LINK UTILI

- greenMe.it
- wellMe.it
- GreenBiz.it
- SWZone.it



Annunci Google

